

جهت خرید فایل word به سایت www.kandooon.com مراجعه کنید
یا با شماره های ۰۹۳۶۶۰۲۷۴۱۷ و ۰۹۳۶۶۴۰۶۸۵۷ و ۰۶۶۴۱۲۶۰-۰۵۱۱ تماس حاصل نمایید

انواع موتورهای الکتریکی

و کاربرد آنها

فهرست مطالب

صفحه	عنوان
۱	انواع موتورهای متناوب
۲	میدان گردان
۵	موتور سنکرون
۸	موتور القایی
۱۱	موتورهای القایی دو فازه
۱۴	موتور یک فاز
۱۸	موتورهای القایی با قطب های شکاف دار
۲۱	موتور سنکرون
۲۳	موتورهای القایی
۲۵	دستگاههای الکترومکانیکی
۲۶	مدارهای ريله
۲۹	کلیدهای قدرت
۳۱	ترانسفورماتور
۳۱	پست های فشار قوی
۳۲	انواع پست ها

جهت خرید فایل word به سایت www.kandoo.cn.com مراجعه کنید
یا با شماره های ۰۹۳۶۶۰۲۷۴۱۷ و ۰۹۳۶۶۴۰۶۸۵۷ و ۰۶۶۴۱۲۶۰-۰۵۱۱ تماس حاصل نمایید

۳۶

اجزاء تشکیل دهنده پستها

۳۷

ترانسفورماتورهای قدرت

۳۸

دستگاههای حفاظت کنترل ترانسفورماتورها

۳۹

رله بوخهلتهس

انواع موتورهای متناوب :

چون مقدار زیادی از قدرت الکتریکی تولید شده بصورت متناوب میباشد ، بیشتر موتورهای طوری طرح شده اند که با جریان متناوب کار کنند . این موتورها در بیشتر موارد میتوانند دو برابر موتورهای جریان مستقیم کارکنن و زحمت آنها در موقع کارکردن کمتر است ، چون در موتورهای جریان مستقیم همیشه اشکالاتی در کموتاسیون آنها ایجاد میشود که مستلزم عوض کردن ذغالها یا زغال گیرها و یا تراشیدن کلکتور است . بعضی موتورهای جریان متناوب با موتورهای جریان مستقیم کاملا فرق دارند ، بطوریکه حتی در آنها از رینگ های لغزنده هم استفاده نمیشود و برای مدت طولانی بدون ایجاد درد سر کار میکنند .

موتورهای جریان متناوب ، عملا برای کارهایی که احتیاج به سرعت ثابت دارند ، مناسب هستند . چون سرعت آنها به فرکانس جریان متناوب اعمال شده به سر های موتور ، بستگی دارد . اما بعضی از آنها طوری طرح شده اند که در حدود معین ، دارای سرعت متغیر باشد .

موتورهای جریان متناوب میتوانند طوری طرح شوند که با منبع جریان متناوب یک فاز یا چند فاز کار کنند . ولی چه موتور یک فاز باشد و یا چند فاز ، روی اصول یکسانی کار میکنند ، اصول مزبور عبارتست از این که جریان متناوب اعمال شده به موتور یک میدان مغناطیسی گردانی تولید میکند و این میدان باعث میشود که روتور بگردد .

موتورهای جریان متناوب عموماً به دو نوع تقسیم بندی می شوند :

۱- موتورهای سنگرون

۲- موتورهای القایی .

موتور سنکرون در واقع یک آلترناتور است که بعنوان موتور کار میکند و در آن جریان متناوب به استاتور و جریان مستقیم به روتور اعمال میشود موتورهای القایی شبیه به موتورهای سنگرون هستند با این تفاوت که در آنها روتور به و منبع قدرت وصل میشود .

از دو نوع موتورهای جریان متناوب ذکر شده ، موتورهای القایی به مراتب خیلی بیشتر از موتورهای سنکرون مورد استفاده قرار میگیرند .

میدان گردان :

همانطور که گفته شد میدان گردانی که از اعمال جریان متناوب به موتور ، تولید میگردد باعث گردش روتور میشود . اما قبل از اینکه یاد بگیرید چگونه یک میدان گردان باعث حرکت روتور میشود ، باید اول درک کنید که چگونه یک میدان گردان باعث حرکت روتور میشود ، باید اول درک کنید که چگونه میتوان میدان مغناطیسی گردان تولید کرد . دیاگرام زیر ، یک استارتور سه فاز را نشان میدهد که جریان متناوب سه فاز آن اعمال شده است ، همانطور که نشان داده است ، سهم پیچها بصورت دلتا به

یکدیگر اتصال دارند و کلاف هر یک از سیم پیچها بصورت دلتا به یکدیگر اتصال

دارند و دو کلاف هر یک از سیم پیچها در یک جهت سیم پیچی شده است .

در هر لحظه ، میدان مغناطیسی تولید شده بوسیله هر یک از سیم پیچها بستگی دارد به

جریانی که از آن میگذرد . اگر جریان صفر باشد ، میدان مغناطیسی هم صفر خواهد بود

اگر جریان ماکزیمم باشد ، میدان مغناطیسی هم ماکزیمم خواهد بود و چون جریان

فازاها ۱۲۰ درجه با هم اختلاف فاز دارند ، میدان های مغناطیسی تولید شده هم ۱۲۰

درجه با هم اختلاف فاز خواهند داشت . حال سه میدان مغناطیسی مزبور که در هر

لحظه وجود دارند ، با هم ترکیب میشوند و یک میدان متوجه تولید میکنند که روی

روتور عمل میکند . در آینده خواهید دید که هر لحظه میدان های مغناطیسی ترکیب

میشوند ، میدان مغناطیسی متوجه پیوسته در حال حرکت است و بعد از هر سیکل کامل

جریان متناوب ، میدان مغناطیسی مزبور هم با اندازه ۳۶۰ درجه یا یک دور دوران

میکنند.

دیگرام زیر ، شکل موج جریانهای اعمال شده به استاتور سه فازه مزبور را نشان

میدهد . این شکل موج ها ۱۲۰ درجه با هم اختلاف فاز دارند . شکل موجهای مزبور

میتوانند نشان دهنده سه میدان مغناطیسی باشد که بوسیله هر یک از سیم پیچ تولید

میشود . به شکل موجها وابسته شده است که مشابه فاز مربوطه میباشد با استفاده از

شکل موجها ، میتوانیم در هر $\frac{1}{6}$ دور (معادل ۶۰ درجه) میدانهای مغناطیسی تولید

شده را با هم ترکیب کنیم تا جهت میدان مغناطیسی منتجه پیدا شود. در نقطه ۱)
شکل موج C مثبت و شکل B منفی است. به عبارت دیگر جریانهای گذرنده از سیم
پیچ های فاز B, C غیر هم جهت هستند و بنابراین جهت میدانهای مغناطیسی ناشی از
B, C هم غیر هم جهت هستند. در بالای نقطه 1 جهت میدان بطرز ساده ای نشان
داده شده است. توجه داشته باشید که B1 قطب شمال و B قطب جنوب است همین
ترتیب C قطب شمال و C1 قطب جنوب است. چون در نقطه ۱ هیچ جریانی از سیم
پیچ فاز نمیگذرد، میدان مغناطیسی آن صفر است.

نقطه ۲ یعنی ۶۰ درجه بعد، شکل موج جریانهای فازهای B, A مساوی و مخالف
یکدیگر و شکل موج C صفر است و بنابراین میدان مغناطیسی منتجه باندازه ۶۰ درجه
دیگر گردیده است. در نقطه ۳، شکل موج B صفر است و میدان مغناطیسی منتجه با
اندازه ۶۰ درجه دیگر میگرد و به همین ترتیب از نقطه ۱ تا نقطه ۷ (مشابه یک جریان
متناوب ۹ میدان مغناطیسی منتجه باندازه یک دور کامل میگردد.

در نتیجه اعمال جریان متناوب سه فاز سه سیم پیچی که بطور قرینه در اطراف اسناتور
جای گرفته باشند باعث ایجاد یک میدان مغناطیسی گردان میشود که این میدان باعث
دوران روتور میشود.

موتور سنکرون :

علت اینکه به این نوع موتورهای سنکرون میگویند این است که روتور آن با میدان مغناطیسی گردان تولید شده در استاتور همگام است. ساختمان این موتورها اساساً شبیه به آلترناتور قطب برجسته است. میدانید که اعمال جریان سه فاز به استاتور یک میدان مغناطیسی گردان در اطراف روتور تولید میکند. اما چون روتور به یک منبع جریان مستقیم وصل است مانند یک آهنربای میله ای عمل خواهد کرد. از قبل میدانید که اگر یک آهنربای میله ای بطور معلق در یک میدان مغناطیسی قرار بگیرد، آنقدر دوران خواهد کرد تا در امتداد آن قرار بگیرد. به همین ترتیب روتور سنکرون مانند یک آهنربای میله ای عمل کرده و در امتداد میدان مغناطیسی تولید شده در استاتور قرار خواهد گرفت. در این حالت اگر میدان مغناطیسی دوران کند، روتور هم همراه آن دوران خواهد کرد. اگر میدان مغناطیسی گردان قوی باشد، یک نیروی گردنده قوی بر روتور وارد شده و در نتیجه روتور قادر خواهد بود که موقع گردیدن یک باری را بگرداند

سرعت گردش میدان مغناطیسی به فرکانس جریان سه فاز اعمال شده به استاتور، بستگی دارد و چون فرکانس جریان ثابت است، موتورهای سنکرون، عملاً موتورهایی با یک سرعت معنی هستند. در نتیجه برای مواردی مورد استفاده قرار میگیرند که از حالت بی باری تا حالتی که بار موتور ماکزیمم است سرعت ثابتی مورد نیاز باشد.

یکی از عیب های موتور سنکرون این است که نمیتواند از حالت سکون (ایست)
خود با اعمال جریان متناوب سه فاز شروع بکار کند چون متناوب اعمال شده به
استاتور ، یک میدان گردانی با سرعت زیاد تولید میکند.

این میدان گردان قطب های روتور آنقدر سریع عقب میزند که موتور فرصت پیدا
نخواهد کرد که راه اندازی شود ابتدا در یک جهت دفع میشود و لحظه ای بعد در
جهت دیگر .

به عبارت دیگر ، موتور سنکرون ، درحالت اصلی خود ، درموقع شروع بکار بگردن
هیچ کوپلی نخواهد داشت و بنابراین همیشه بوسیله یک موتور القایی کوچک و یا
بوسیله سیم پیچ هائیکه معادل ترکیب فوق باشد ، راه اندازی میشود سپس وقتی
سرعت موتور به سرعتی نزدیک به سرعت سنکرون رسید به یک منبع جریان مستقیم
وصل میشود . روتور با میدان گردان به گردش ادامه میدهد .

حالا خواهد دید که چگونه جریان متناوب یک فاز اعمال شده به سیم پیچی
استاتورهم میتواند یک میدان مغناطیسی پالسی تولید کند که به این وسیله برای راندن
موتور مورد استفاده قرار بگیرد :

هر لحظه که قطب های روتور به سیم پیچی استاتور نزدیک میشود ، جهت میدان
استاتور باید طوری هر لحظه عوض شود که آنرا جذب کند و به آن گشتاوری در
جهت حرکتش بدهد بنابراین جریان میدان در سیم پیچی استاتور باید در فاصله ای که

قطب های غیر همنام روتور به سیم پیچی استاتور نزدیک میشود ، باندازه نصف سیکل
تغیر کند دیاگرام زیر ، جهت میدان استاتور را که بوسیله اعمال کردن جریان متناوب
یک فاز ایجاد میشود ، معین میکند . شکل اول نصف سیکل جریان متناوب را نشان
میدهد میبینید که وقتی روتور خودش را با میدان استاتور همگام کرد ، قطبهایش
بوسیله سیم پیچ های استاتور جذب میشود . در شکل دوم برای نصف دیگر سیکل
جریان متناوب جهت میدان استاتور برعکس میشود و کوپل لازم برای حرکت روتور
۱۸۰ درجه گردیده است سپس یکبار دیگر وقتی قطب های روتور به سیم پیچ استاتور
نزدیک میشود ، یکدیگر را جذب کرده و در نتیجه روتور در جهت قبلی میگردد بخاطر
داشته باشد که مانند موتورهای سنکرون سه فاز ، موتور یک فاز هم به یک وسیله راه
اندازی احتیاج دارد که به روتور آن ، گشتاوری در جهت معینی بدهد .
توجه داشته باشید که در موتورهای سنکرون یک فاز کوچک ، ممکن است روتور را
از مغناطیسی دائمی بسازند ، در اینصورت احتیاج به سیم پیچی های میدان و جریان
مستقیم که به آن اعمال شود ، ندارد .

موتور القایی :

موتور القایی یکی از انواع موتورهای جریان متناوب است که بعلت سادگی و محکم
بودن و قیمت ارزان ساختن آن ، بیش از هر موتوری مورد استفاده قرار میگیرد . این

خصوصیات موتور القایی به این علت که روتور آن به هیچ منبع ولتاژ خارجی وصل نمیشود و دلیلی اینکه موتور القایی گفته میشود، اینست که در اثر دوران میدان مغناطیسی استاتور جریان های متناوبی در مدار روتور القاء می شود. ساختمان استاتور موتور القایی و موتور سنکرون تقریباً یکسان است اما روتور های آنها کاملاً با هم فرق میکنند. روتور موتورهای القایی از یک استوانه مورق ساخته شده است که در روی آن شیارهایی وجود دارد و سیم پیچ هایی در این شیارها قرار میگیرد. این سیم پیچ ها دو نوع هستند. نوع خیلی معمولی آن از سیم های کلفت مسی یا آلومینومی تشکیل شده است که سرهای آنها بوسیله دو حلقه فلزی به یکدیگر متصل است و شکلی میسازند که شبیه فقس سنجابها میباشد و بعلاوه ولتاژ خیلی ضعیفی در سیم های روتور تولید میشود، هیچ عایقی بین هسته روتور سیم ها وجود ندارد. ضمناً فاصله هوایی بین روتور و استاتور خیلی کوچک در نظر گرفته شده است، تا ماکزیمم شدت میدان روی رتور عمل میکند.

نوع دیگر سیم پیچی روتور موتورهای القایی دارای کلافهایی است که در شیار های روتور قرار میگیرند و در اینصورت موتور را با روتورسیم پیچی شده میگویند.

صرف نظر از نوع روتوری که در موتورهای القایی مورد استفاده قرار میگیرد، اساس کارشان یکی است یعنی در هر دو حالت وقتی جریان متناوب به سیم پیچهای استاتور اعمال میشود، میدان مغناطیسی گردانی تولید میشود. این میدان مغناطیسی. سیمهای

روتور را قطع کرده ، جریانی در آنها القا میکند . همانطور که از مطالب گفته شده در
پیش میدانید این جریان القا شده ایم میدان مغناطیسی در اطراف هادی های روتور
ایجاد میکند که میدان مزبور کوشش میکند با میدان استاتور همگام شود اما چون میدان
استاتور دائما در حال گردش است ، روتور نخواهد توانست که به آن برسد ولی همیشه
میدان مزبور را تعقیب میکند .

همانطور که از قانون لنز میدانید ، هر جریان القایی کوشش میکند که با تغییر میدانی که
آنها القا کرده است ، مخالف کند در مورد موتور القایی عامل تغییر ، حرکت میدان
استاتور است . بنابراین در اثر عکس العمل بین میدان رتور و استاتور نیروی به روتور
وارد میشود که حرکت دائم میدان استاتور را از بین ببرد . به عبارت دیگر روتور در
همان جهتی خواهد گردید که میدان استاتور میگردد و کوشش خواهد کرد که به آن
برسد و در عمل تا آنجا که وزن و مقدار باریکه روی موتور است اجازه بدهد ،
سرعت روتور تا نزدیکی های سرعت میدان استاتور خواهد رسید .

لنگی در موتورهای القایی :

یک موتور القایی امکان ندارد که روتور بتواند با سرعت میدان مغناطیسی استاتور بگردد
. از طرف دیگر ، اگر سرعت ها یکسان باشند ، هیچ حرکت نسبی بین روتور و میدان
گردان وجود نخواهد داشت و در نتیجه هیچ جریانی در روتور القا نمیشود در این

صورت ، هیچ نیروی گرداننده ای هم بررو نروا نخواهد شد . بنابراین برای وجود

حرکت نسبی ، باید روتوربا سرعتی کمتر از سرعت میدان مغناطیسی بگردد .

تفاوت سرعت روتورومیدان مغناطیسی معمولا بصورت درصد گفته میشود و این

اختلاف چند درصد را لنگی بگویند . هر چه لنگی کمتر باشد ، سرعت روتوربه

سرعت میدان استاتور نزدیک میشود . سرعت موتور بستگی دارد به گشتاور لازم برای

بار و هر چه بار موتور بیشتر باشد ، نیروی گردنده قوی تری لازم است تارتور را

بگرداند .

اما نیروی گردنده موقعی زیاد میشود که نیروی الکترو موتوری القا شده درروتور زیاد

شود ونیروی الکترو موتوری فقط موقعی زیاد میشود که میدان مغناطیسی ، روتور را با

سرعت بیشتری قطع کنند . یعنی باید سرعت نسبی بین میدان مغناطیسی وروتور زیاد

شود ، بنابراین باید روتور آهسته تر بگردد .

از این مطالب نتیجه میگیریم که موتور القایی برای بارهای سنگین تر ، آهسته تر از

بارهای سبک خواهد گردید. در حقیقت برای ایجاد تغییر لازم در جریان روتور که

برای تغییر معمولی بارموتور لازم است ، فقط یک تغییر جزئی باید در سرعت روتور

داده شود چون سیم پیچی روتور دارای مقاومت خیلی کمی است . بنابراین .

موتورهای القایی برای تمام مقصودهای عملی موتورهایی با سرعت ثابت هستند .

موتورهای القایی دو فازه :

موتورهای القایی برای کار کردن بصورت موتورهای سه فاز، دوفاز طرح شده اند. اما در تمام موارد باید جریان متناوب اعمال شده به استاتور، یک میدان گردان تولید کند ناروتو را همراه خود بکشد.

قبلاً دیدید که چگونه جریان متناوب سه فاز که به یک سیم پیچ سه فاز متقارن اعمال شود، یک میدان مغناطیسی گردان تولید میکند. استاتور موتورهای القایی دوفازه دارای دو سیم پیچی است که نسبت بهم بزایوه قائمه قرار گرفته اند. نقشه ساده زیر یک استاتور و فازه را نشان میدهد.

شکل دیگری که در زیر وجود دارد و نقشه شما تیک یک موتور القایی دو فازه است. دایره نقطه گذاری شده نشان دهنده سیم پیچی روتور است.

اگر ولتاژهای اعمال شده به فازهای A-A1 و B-B1، ۹۰ درجه اختلاف فاز داشته باشند، جریانهای گذرنده از آنها هم ۹۰ درجه اختلاف فاز خواهند داشت و چون میدانهای مغناطیسی تولید شده در سیم پیچ ها با جریان مربوط بخود هم فاز خواهند بود، پس میدانهای مغناطیسی هم ۹۰ درجه با هم اختلاف فاز خواهند داشت این دو میدان مغناطیسی غیره فاز، که محورهای سیم پیچی شان هم ۹۰ درجه با هم زاویه دارند، در هر لحظه به یکدیگر اضافه شده و میدان متوجه ای تولید میکنند که بازاء هر سیکل جریان متناوب یک دوران خواهد کرد. دیاگرام زیر، منحنی های مربوط به

میدانهای مغناطیسی مزبور را نشان میدهد. حروفی که برای مشخص کردن شکل

موجها بکار رفته است مشابه فاز مربوطه میباشد. در نقطه ۱، از سیم پیچی A-A1

جریان میگذرد و میدان مغناطیسی آن ماکزیمم است، در این حالت جریان گذراننده، از

سیم پیچی B-B1 صفر و در نتیجه میدان مغناطیسی آنهم صفر است در نتیجه میدان

مغناطیسی کلی، در امتداد محور سیم پیچی A-A1 خواهد بود. در نقطه ۲،

۴۵ درجه بعد) میدان مغناطیسی سیم پیچهای A-A1 و B-B1 بطور مشترک میدان

مغناطیسی کلی را نشان میدهند چون جریانهای کلاف ها و شدت میدان مغناطیسی

آنها مساوی است. در نقطه ۳، (زاویه ۹۰ درجه) میدان مغناطیسی در سیم پیچی

A-A1 و B-B1 بطور مشترک میدان مغناطیسی کلی را نشان میدهند چون

جریانهای کلاف ها و شدت میدان مغناطیسی آنها مساوی است. در نقطه ۳، (زاویه

۹۰ درجه) میدان مغناطیسی در سیم پیچی A-A1 صفر و در B-B1 ماکزیمم است،

بنابراین میدان متوجه همانطور که در شکل نشان داده شده است در امتداد محور B-

B1 قرار خواهد گرفت. بدینوسیله از نقطه ۱ تا ۳، میدان مغناطیسی ۹۰ درجه دوران

کرده است.

در نقطه ۴ (زاویه ۱۳۵ درجه) دوباره شدت میدانهای مغناطیسی با هم برابر میشود

ولی جهت میدان مغناطیسی در سیم پیچی میدان مغناطیسی در سیم پیچی A-A1

برعکس شده است دوباره سیم پیچی ها A-A1 و B-B1 میدان مغناطیسی در سیم

پیچی B-B1 صفر است و در سیم پیچی A-A1 مامزیمم است بنابراین میدان
منتجه نیم دور دیگر دوران کرده و یک دور را کامل میکند .

بدین ترتیب با گذاشتن دو سیم پیچی که نسبت بهم بزوايه قائمه باشند، وبا تحریک
کردن آنها با ولتاژهاییکه ۹۰ درجه بایکدیگر اختلاف فاز داشته باشند یک میدان
مغناطیسی گردان میتوان بوجود آورد وهمانطور که گفته شد از این میدان گردان در
موتور القایی دو فاز برای گرداندن روتور استفاده میشود .

موتور یک فاز :

موتور فاز ، فقط دارای یک سیم پیچی است و با جریان متناوب یک فاز کار میکنند.
در تمام مواردی که احتیاج به موتورهایی با خروجی کم باشد این موتور بطور وسیع
مورد استفاده قرار میگیرد . فایده بکار بردن موتور فازه این است که در اندازه های
کوچک ارزان تر از سایر موتورها ساخته میشود .

همچنین این نوع موتور احتیاج به جریان متناوب سه فاز را بر طرف میکند .موتورهای
یک فاز در وسایل ارتباطی ، فنها ، یخچال ها، دریل های دستی قابل حمل و ماشینهای
سنگ زنی و غیره. مورد استفاده قرار میگیرند .این موتورها به دونوع تقسیم میشوند (۱)
موتورهای القای (۲) موتورهای سری . در موتورهای القایی از روتور قفس (شبیه به

جهت خرید فایل word به سایت www.kandoocn.com مراجعه کنید
یا با شماره های ۰۹۳۶۶۰۲۷۴۱۷ و ۰۹۳۶۶۴۰۶۸۵۷ و ۰۶۶۴۱۲۶۰-۰۵۱۱ تماس حاصل نمایید

قفس سنجابها) و یک وسیله مناسب راه اندازی استفاده میشود .ولی موتورهای سری

مانند ماشین های جریان مستقیم دارای کلکتور وزغال هستند.

www.kandoocn.com
www.kandoocn.com
www.kandoocn.com

موتورهای القایی یک فاز :

استاتور موتورهای القایی یک فازه فقط دارای یک سیم پیچی است . این سیم پیچی میدانی تولید میکند که باید گفت در امتداد محور سیم پیچی مذکور تناوب میکند تا اینکه بگردد.

وقتی روتور ثابت است ، کم وزیاد شدن (تناوب) میدان استاتور ، جریانهایی در روتور القا میکند که این جریانها باعث بوجود آمدن میدان روتور میشوند . در نتیجه اثر متقابل دو میدان بر یکدیگر نیروی بر روتو وارد میشود که میخواهد روتور را باندازه ۱۸۰ درجه بگرداند ولی چون این نیرو بر مرکز روتور وارد میشود ، روتور نخواهد گردید .

اما اگر بوسیله ای روتور را در ابتدا بگردانیم ، نیروی گردنده ، بوسیله گشتاوری که از طرف میدان بر روتور وارد میشود ، تقویت خواهد شد و سرعت روتور زیاد خواهد شد تا وقتی که روتور بازا هر تناوب میدان استاتور ، تقریباً باندازه ۱۸۰ درجه بگردد . برای یاد آوری گفته میشود که چون برای ایجاد جریان های القایی در روتور لنگی لازم است ، در سرعت ماکزیمم هر زمان که میدان استاتور جهتش برعکس شود ، باید کمتر از ۱۸۰ درجه بگردد .

چون میدان مربوط به ولتاژ متناوب یک فاز اعمال شده به سیم پیچی استاتور طبیعت پالسی دارد ، موتور های یک القایی یک گشتاور پالسی به بار وارد میکنند . بنابراین

بهره موتورهای القایی یک فاز مقابل موتورهای فاز و سه فاز که گشتاور آنها یکنواخت

تر است ، کمتر است .

موتورهای القایی یک فازه - راه اندازه خازنی :

دانستید که موتور یک فاز وقتی بوسیله ای شروع به چرخش کرد ، دیگر به چرخش

خود ادامه خواهد داد . میدانید که عملاً نمیتوان موتوری را بوسیله چرخاندن بادست راه

اندازی کرد . بنابراین یک وسیله الکتریکی باید در مدار استاتور قرار بگیرد ، تا میدان

گردانی در موقع راه اندازی تولید کنند و وقتی که موتور راه اندازی شده ، این وسیله

باید بتواند از مدار خارج شود . چون بعد از این ، روتور استاتور باهم میدان گردانی

تولید میکنند که موتور را در حال گردش نگه میدارد . اولین نوع موتورهای القایی یک

فاز که درباره آنها مطالبی یاد خواهید گرفت دارای راه اندازه خازنی میباشند . دیاگرام

زیر شکل ساده این نوع باره اندازه خازنی را نشان میدهد . استاتور، شامل یک سیم

پیچ اصلی و یک سیم پیچ کمکی است که با سیم پیچ اصلی موازی میباشد و نسبت به

آن طوری قرار گرفته است که بر آن عمود است . بوسیله سری کردن یک خازن با سیم

پیچ کمکی و کلید راه اندازی میتوان کاری کرد که جریان گذرنده از سیم پیچ اصلی و

جریان گذرنده از سیم پیچ دومی ۹۰ درجه با هم اختلاف فاز داشته باشند . ظرفیت

خازنی که با سیم پیچ دومی سری شده است طوری است که مدار سیم پیچ مزبور یک

مدار مقاومت خازن باشد بطوریکه جریان گذرنده از این مدار ۴۵ درجه از ولتاژ و سر آن عقب باشد. در نتیجه جریانهای گذرنده از دو مدار ۹۰ درجه با هم اختلاف فاز خواهند داشت و بنابراین میدانهای مغناطیسی ناشی از آنها هم ۹۰ درجه با هم اختلاف فاز خواهند داشت. بنابراین دو سیم پیچ مانند یک استاتور و فازه عمل خواهند کرد و میدان گردانی را که برای راه اندازی موتور لازم است، تولید میکنند.

وقتی سرعت موتور تقریباً به مقدار ماکزیمم خود رسید، بوسیله سیم پیچی راه انداز را از مدار جدار میکنند و موتور مانند یک موتور القایی یک فازه کار خواهد کرد. چون سیم پیچی کمکی راه انداز یک سیم پیچی ظریف است، گشتاور موتور باندازه کافی بزرگ نخواهد بود که بارهای سنگین را بگرداند. از طرف دیگر چون بهره موتور القایی دو فازه بیشتر از موتور القایی یک فازه است. اغلب خواسته میشود که سیم پیچی کمکی راه انداز را بطور ثابت در مدار استاتور قرار دهند که موتور مانند یک موتور القایی دو فازه کار کند، در اینصورت خازن راه انداز را معمولاً بزرگ میسازند تا جریان یادی از سیم پیچی کمکی بگذرد و بدینوسیله موتور قادر خواهد بود که یک گشتاور راه انداز بزرگی تولید کند. در این موتورها وقتی سرعت موتور به مقدار معین خود رسید، لازم نیست که سیم پیچی کمکی تمام جریان راه انداز را بکشد و ظرفیت خازن را میتوان کاهش داد. در نتیجه در راه انداز این موتورها، دو خازن بکار میرود که با هم بطور موازی وصل میشوند و یکی از آنها برای اینست که وقتی

موتور به سرعت اسمی خود رسید از مدار خارج شود. اینگونه موتورها را موتور

القایی با راه اندازه خازنی میگویند.

موتور های القایی با قطب های شکاف دار :

موتورهای القایی با قطب های شکاف دار یک فاز است که از روش دیگری برای راه

اندازی روتور استفاده میکند. در این موتور، با نوعی فرم دادن به استاتور، میدان

گردان ایجاد میشود. این موتورها مانند موتورهای جریان مستقیم دارای قطب های

برجسته میباشند و قسمت هایی از سطح قطبها شکاف داده شده که در آن شکافها

نوارهای مسی قرار گرفته است. در شکل زیر، قطبها با نوارهای مسی نشان داده شده

است.

بعلت قرار گرفتن نوارهای مسی در شکاف قطب ها میدان مغناطیسی در جلو قطبها از

حالت یکنواختی قبل خود خارج شده و توزیع میدان بصورتی درمیآید که در یک جا

خطوط میدان اعمال شده به روتور ضعیف است. این میدان قوی است و در قسمت

دیگر نتیجه میدانی متحرک باشد بدین ترتیب که :

در زاویه صفر درجه وقتی جریان متناوب از استاتور موتور بگذرد در میدان استاتور

هم متناوب بوده و نوارمسی را قطع کرده در آن جریانی القا خواهد کرد و در نتیجه

میدانی در اطراف آن تولید میشود که از قبل میدانید این میدان بامیدان اصلی که مولد

آن است مخالفت نیکند . در نتیجه بین زاویه صفر و ۹۰ درجه که میدان اصلی مقدار ماکزیمم میرسد بعلت مخالفت میدان مذکور . خطوط میدان اصلی منحرف شده بیشتر آنها در آن قسمت قطب که شکاف ندارد متمرکز میشوند که در شکل ۱ نشان داده شده است . در زاویه ۹۰ درجه چون شدت میدانی اصلی به مقدار ماکزیمم خود رسیده و دیگر خطوط مغناطیسی تغییر نکرده و بنابراین هیچ نیروی الکترو موتوری در تسمه‌ها القا نخواهد شد و دیگر میدان مغناطیسی مخالفی وجود نخواهد داشت . در نتیجه میدان اصلی بطور یکنواخت در فضای بین قطبها و روتور توزیع خواهد شد. مطابق آنچه در شکل ۲ نشان داده شده است . از زاویه ۹۰ تا ۸۰ درجه میدان اصلی شروع به کاهش میکند . در این موقع میدان تولید شده در نوار مسی با کاهش میدان اصلی مخالفت میکند و اثر مخالفتش اینست که خطوط میدان را در قسمت شکاف دار متمرکز میکند همانطور که در شکل ۳ نشان داده شده است به این ترتیب از زاویه صفر تا ۸۰ درجه میدان اصلی بطور عرضی در جلو قطبها انتقال یافته است ، زاویه ۱۸۰ درجه تا ۳۶۰ درجه میدان اصلی همان تغییرات قبلی را میکند اما در جهت مخالف ولی جهت حرکت آن مانند جهت حرکت در نیم دور اول است . این حرکت انتقالی و کم و زیاد شدن میدان یک گشتاور و ضعفی بر روتور وارد میکند که از آن برای راه اندازی موتور استفاده میشود . ولی چون این گشتاور ضعیف است ، این نوع موتورها را

فقط در اندازه های کوچکی میسازند که وسایلی نظیر اینکه و کلید های مخصوصی را
که احتیاج به توان کمی دارند بکار اندازند .

موتورهای جریان متناوب سری :

از قبل میدانید که اگر جریان مستقیم گذرنده از میدان و آرمیچر یک موتور جریان
مستقیم سری معکوس شود ، جهت چرخش آن عوض نخواهد شد . وقتی جریان
متناوب به یک موتور سری اعمال میشود ، جریان در آرمیچر و میدان هم زمان تغییر
خواهد کرد و در نتیجه موتور در یک جهت خواهد گردید .

تعداد دورهای سیم پیچی میدان ، در موتورهای جریان متناوب سری کمتر از
موتورهای جریان مستقیم سری است تا راکتانس میدان کم شده و جریان معینی از آن
بگذرد ولی کوچک کردن اندازه میدان موتور گشتاور آنرا کاهش میدهد در نتیجه
موتورهای جریان متناوب سری معمولا در قدرت کم برای جریان متناوب ۵۰ سیکل
ساخته میشوند خصوصیات یک موتور جریان متناوب سری و جریان مستقیم سری
شبه یکدیگر است . سرعت این موتور متغیر است ، بطوریکه برای بارهای سنگین
دارای سرعت کم و برای بارهای سبک دارای سرعت زیاد میباشد همچنین گشتاور آن
در موقع شروع بکار خیلی بزرگ است . موتورهای سری با قدرت کم ، برای راندن
پنکه ها . مته ها برقی و سایر موارد کوچک دیگر بکار میروند .

چون موتورهای سری جریان متناوب و جریان مستقیم دارای خصوصیات یکسانی هستند، یک نوع موتور سری طرح شده است که میتواند هم با جریان متناوب وهم جریان مستقیم کار کند . این موتور سری جریان مستقیم کار کند . این موتور سری جریان متناوب - جریان مستقیم را موتور یونیورسال میگویند و در جاهایی که احتیاج به توان کمی دارند بطور وسیع مورد استفاده قرار میگیرد . موتورهای یونیورسال دارای بهره کمتری نسبت به موتورهای سری جریان متناوب و جریان مستقیم دارند و فقط در اندازه های کوچک ساخته میشوند .

موتور سنکرون :

موتور سنکرون دارای یک استاتور سه فاز است که میدان مغناطیسی گردان در آن تولید میشود و یک روتور الکترومغناطیسی که بوسیله جریان مستقیم تغذیه میشود . روتور مانند یک آهنربا عمل میکند و بوسیله میدان گردان استاتور جذب میشود . این جذب شدن ، یک گشتاور بر روتور وارد میکند و باعث میشود که با میدان بگردد . موتورهای سنکرون بخودی خود ، راه اندازی نمیشود و باید بوسیله ای سرعت آنها را تا نزدیکی سرعت سنکرون بالا برد تا بتواند از آن به بعد بوسیله خودش بگردد .

موتور القایی :

موتور القایی دارای استاتوری شبیه موتور سنکرون است ولی روتور آن به منبع خارجی وصل نمیشود. در اثر قطع شدن هادی های روتور بوسیله میدان گردان جریان روتور القا میشود. این جریان یک میدان مغناطیسی تولید میکند که روی میدان استاتور تاثیر گذاشته، باعث میشود که گشتاوری بر روتور وارد شود و باعث دوران آن شود. دو نوع روتور در موتورهای القایی بکار میرود. یکی روتور قفس سنجابی و دیگری روتور سیم پیچی شده.

موتورهای سه فازه :

میدان های مغناطیسی تولید شده در موتورهای جریان متناوب سه فاز، ۱۲۰ درجه با هم اختلاف فاز دارند و در هر لحظه، این میدانها با هم ترکیب شده، یک ترکیب شده، یک میدان متوجه ای تولید میکنند که روی روتور عمل میکند و چون میدان مزبور میگردد روتور هم با آن شروع به گردش میکند.

لنگی :

روتور یک موتور القایی در سرعتی کمتر از سرعت میگردد تا میدان گردان بتواند هادی ها روتور را قطع کند و جریانی در آنها القا کند. این چند در صد اختلاف بین

سرعت روتور بنام لنگی خوانده میشود. لنگی با تغییرات عادی بار، خیلی کم تغییر

میکند و بنابراین موتورهای القایی موتورهایی با سرعت ثابت در نظر گرفته میشوند.

موتورهای القایی

دوفاز:

موتورهای القایی برای کارکردن بطور سه فاز یک فاز طرح میشوند. استاتور سه فاز

درست شبیه استاتور سه فاز موتور سنکرون میباشد. استاتور و فاز بوسیله دوسیم

پیچی که نسبت بهم به زوایه ۹۰ درجه قرار گرفته اند یک میدان مغناطیسی گردان

تولید میکند.

موتور القایی یک فاز:

موتور القایی یک فاز فقط دارای یک سیم پیچی استاتور است. بنابراین میدان

مغناطیسی تولید شده در استاتور آن گردان نیست. موتور القایی یک فاز، نمیتواند با

یک سیم پیچی بوسیله خودش شروع بکار کند اما اگر بوسیله ای در ابتدا روتور را

بگردانیم، روتور به گردش خود ادامه خواهد داد و بسرعت اسمی خود، خواهد رسید

جهت خرید فایل word به سایت www.kandoo.cn.com مراجعه کنید
یا با شماره های ۰۹۳۶۶۰۲۷۴۱۷ و ۰۹۳۶۶۴۰۶۸۵۷ و ۰۶۶۴۱۲۶۰-۰۵۱۱ تماس حاصل نمایید

برای راه اندازی این موتور میدانی در روتور آن القا میکنند که با میدان اصلی ۹۰ درجه

اختلاف فاز دارد و سپس دو میدان باهم میدان گردانی تولید میکنند که روتور را در

حالت حرکت نگه میدارد .

www.kandoo.cn.com
www.kandoo.cn.com
www.kandoo.cn.com

خازن راه انداز - موتورهای القایی :

برای ساختن موتور یک فازی که بوسیله خودش راه اندازی شود ، یک سیم پیچی راه انداز به استاتور اضافه میشود . اگر این سیم پیچی راه انداز را بطور سری با یک خازن وصل کرد و با سیم پیچی استاتور به منبع ولتاژی وصل شود ، جریان گذرنده از سیم پیچی راه انداز و جریان گذرنده از استاتور ۹۰ درجه با هم اختلاف فاز خواهند داشت. در نتیجه یک میدان مغناطیسی گردان تولید خواهد شد . وقتی روتور سرعت گرفت . مدار سیم پیچی راه انداز مدار اصلی جدا شده و موتور مانند یک موتور یک فاز به حرکت خود ادامه خواهد داد .

موتور القایی با قطب های شکاف دار :

در این موتور قسمتی از جلو هر قطب استاتور ، شکاف داده شده و بوسیله یک نوار مسی اتصال کوتاه شده است . اثر این عمل انتقال میدان در هر قطب ها میباشد . میدان مغناطیسی متحرک اثرش مانند میدان گردان است و در نتیجه موتور بوسیله خودش راه اندازی خواهد شد .

دستگاههای الکترومکانیکی

رله ها :

موقعی که موتورهای جریان مستقیم را مورد مطالعه قرار داده بودیم یاد گرفتید که مقاومت راه اندازی برای محدود کردن جریان راه اندازی یک موتور بکار میرود .

مقاومت‌های راه اندازی معمولاً در جعبه هایی بنام جعبه راه اندازی قرار داده میشوند و

ممکن است بوسیله دست کار کنند یا اتوماتیک باشند . اگر جعبه راه انداز اتوماتیک

تکه ای وجود دارد که با فشار دادن آنمیشود موتور راه اندازی کرد یا آنرا متوقف و یا

جهت گردش آنرا عوض کرد در مدار این قبیل دستگاهها از وسیله ای بنام ريله ها

استفاده میشود.

قسمتهای اساسی یک رله مغناطیسی عبارتند از : آهنربای الکتریکی و یک بازوی قابل

حرکت بنام آرمیچر وقتی جریانی از سیم پیچی آهنربا بگذرد ، یک میدان مغناطیسی

تولید مغناطیسی تولید خواهدشد که با زوری آهنی آرمیچر را بطرف هسته آهنربا با

جذب میکند . در نتیجه یک سری کنتاکت روی آرمیچر و ريله بسته شده مداری را که

به سرهای B, A اتصال دارد . می بندد. وقتی جریان قطع میشود، فنر برگرداننده،

آرمیچر را بر میگردداند و کنتاکت ها باز میشوند و دیدار مزبور ، از نقاط A, B باز

میشود . دیاگرام زیر ، فقط یک سری از کنتاکت ها را نشان میدهد اما بر حسب

احتیاج عده کنتاکتها میتواند زیاد باشد. ريله نشان داده شده در سمت چپ را بطور

نرمال باز NORMALLY OPEN RELAY میگویند . چون وقتی جریانی

از ریله نمیگذرد ، کنتاکت ها باز هستند . ریله نشان داده شده در سمت راست را بطور

نرمال بسته NORMALLY CLOSED R. می گویند . چون وقتی جریانی

از ریله نمیگذرد ، کنتاکت ها بسته هستند و وقتی ریله عمل کند ، آرمیچر بطرف آهنربا

کشیده میشود و اتصال ها باز میشوند و مدار در نقاط A,B قطع میشود.

مدارهای ریله :

ریله ها در مقابل کلیدهایی که با دست کار میکنند ، خیلی برتری دارند بوسیله ریلها

میتوان یک مدار فشار قوی یا جریان قوی را با یک مداری که ولتاژ آن کم است کنترل

کرد برای مثال، در ریله شکل قبل یک مدار با ولتاژ بالا میتواند به سرهای A,B

اتصال داده شود . مدار موتور میتواند بوسیله اعمال کردن یک ولتاژ ضعیف به سیم

پیچی ریله ، جریانی در آن برقرار شود . به همین ترتیب ، با اعمال کردن یک ولتاژ

ضعیف به سیم پیچی ریله میتوان یک مدار فشار قوی را قطع کردن در این حالت چون

اپراتور مستقیماً مدار فشار قوی را بازو بسته نمیکند ، از شوک های فشار قوی و دیگر

خطرات آن مانند آتش گرفتن در اثر بوجود آمدن قوس در کلید . محافظت شده است

چون سیم پیچی ريله با ولتاژ و جريان ضعيف عمل ميکند . کلید مدار ريله ميتواند در نقطه ای بفاصله زياد از ريله کار گذاشته شود. به اين ترتيب، اپراتور ميتواند از فاصله دور دستگاه را روشن و يا خاموش کند . برای مثال ، یک اپراتور را ديو ميتواند با استفاده از الفبای مورس و یک ريله ، فرستنده ای که فرستنده وجود دارد، جريانی خواهد گذشت، ريله عمل خواهد کرد و ولتاژ زيادی را به دستگاه فرستد وصل ميکنند.

ريله حرارتی :

دستگاههای الکتریکی و الکترونیکی ، معمولاً بوسیله فیوزها ور يله های حرارتی (که در آنها از اثر حرارتی جريان برق استفاده ميشود) در مقابل جريان زيادی حفاظت ميشوند.

فیوز بطور ساده یک قطعه کوچک فلز است با نقطه ذوب پائين که بطور سری با مداری که باید حفاظت شود ، قرار ميگیرد وقتی جريان گذرنده از مدار ، از مقدار معینی تجاوز کرد . فلز فیوز ذوب خواهد شد و مدار را قطع خواهد کرد باید توجه داشت که اگر چه فیوز ، ساده و ارزان است اما عيبش اينست که تقريباً بطور انی عمل ميکند(وقتی جريان گذرنده از فیوز برای یک لحظه از مقدار معینی تجاوز کرد فیوز ميسوزد) بنابراین فیوز ميتواند برای حفاظت موتورها مورد استفاده قرار بگيرد چو

نمیدانید که جریان راه اندازی موتور اکثرا بیشتر از جریان اسمی موتور است و از فیوز نمیتوان استفاده کرد ، اما ریله های حرارتی ، این عیب را از بین برده اند .یک نوع از ریله های حرارتی از دو فلز مختلف با درجه انبساط متفاوت ساخته شده است .دو فلز به یکدیگر جوش شده اند و آنها را تیغه بی متال می گویند .وقتی یک بی متال گرم شود ، بعلت یکسان نبودن درجه انبساط فلزها ، تیغه کج خواهد شد. تیغه بی متال نزدیک به سیم پیچی گرم کننده های قرار دارد که جریان موتور از دوون آن میگذرد . یک سرتیغه بی متال در جای محکم شده است ولی سر دیگر آن آزاد است و وقتی یک جریان زیادی از مدار بگذرد ، انتهای آزاد تیغه خم شده ، یک سری کنتاکت که با موتور سری هستند باز میشوند و در نتیجه مدار موتور قطع میشود و موتور میایستد.

ریله های حرارتی همچنین می توانند بعنوان وسایل تاخیر دهنده در بعضی دستگاهها بکار بروند وقتی یک کلید بسته میشود ، سیم پیچی گرم کننده ریله به یک منبع ولتاژ وصل میشود و بعد از مدت زمان معین تیغه خم سده و یک جفت کنتاکت را میندند.

یک مورد بکاربردن ریله های حرارتی جریان زیادی در راه اندازه معمولی ، دستی هست که باموتور های جریان متناوب بکار میرود .

شکل نشان داده شده در زیر دیاگرام موتور سه فاز را نشان میدهد . سیم های منبع به نقاط L1,L2,L3 روی شکل . علائم بین نقاط نشان دهنده کنتاکت و سیم پیچی گرم کننده ریله حرارتی است . وقتی تکمه استارت فشرده نشده است ، سه کنتاکت

بسته هستند و جریان برق موتور وصل شده باعث کارکردن موتور میشود. اما اگر

بار زیادی بر موتور وارد شود و موتور جریان زیادی بکشد. ریله حرارتی عمل خواهد

مرد و تکمه استارت را آزاد میکند. کنتاکتها باز میشوند و موتور میایستد.

به یاد داشته باشید که ریله جریان حرارتی بعد از پیدا کردن علت جریان زیادی باید

دوباره بادست در جای خود قرار بگیرد.

به همین ترتیب وقتی تکمه ایستادن (تکمه دوم در شکل زیر) فشرده شود، تکمه

استارت آزاد شده و کنتاکت ها باز میشوند و موتور میایستد.

کلیدهای قدرت :

کلید های قدرت ، ریله های مغناطیسی جریانزیادی هستند که برای حفاظت مدار از بار

زیاد و سایر شرایط غیر عادی ، نظر افتادن ولتاژ و برعکس شده جهت جریان طرح

شده اند .

چون کلید ها قدرت ، اساسا ریله هستند خیلی از مزایای ریله هارا دارند . آنها بسرعت

عمل میکنند وامکان دارد از دور کنترل شوند و میتوانند طوری تنظیم شوند که با مقادیر

جریان عمل کند .

یک نوع کلید قدرت که اغلب با آن سروکار داریم و خصوصیات معمولی همه نوع آنها را دارد. در این جا شرح داده میشود. این کلید دارای سه ردیف کنتاکت است، یک کنتاکت اصلی و دود کنتاکت مخصوص.

کنتاکت اصلی A، از نوارهای نازک مسی که به یکدیگر فشرده شده اند. ساخته شده است و به شکل قوس خم شده است، وقتی کلید بستهاست انتهای قوس نوارهای مس باد و کنتاکت ثابت است، قوس مسی تحت فشار است و انتهای نوارهای مس روی اتصال ثابتی را که قرار دارد. میپوشاند. کنتاکت مخصوص (C) که کنتاکت قوسی نامیده میشود. دارای نوک های قابل حرکت کربنی میباشد که روی فنر های دراز مسی قرار گرفته اند کنتاکت مخصوص (B) دارای یک فنر مسی سنگین با نوک مسی قابل حرکت میباشد.

در کلید های قدرت یک سیم پیچی وجود دارد که ممکن است بطور سری و یا موازی با مدار قرار بگیرد وقتی جریان درون سیم پیچی مقدار معینی زیاد شد، سیم پیچی، یک ضامنی را آزاد میکند تا به کنتاکت ها اجازه دهد که در اثر وزنشان و یا در نتیجه فنر کشیده شده باز شوند.

وقتی کلید باز میشود، کنتاکتها اصلی ابتدا باز میشود در حالیکه کنتاکت های B, C هنوز بسته هستند.

بنابراین برای جریان نوز یک راه عبور از میان کنتاکت های مخصوص C,B هنوز بسته هستند . بنابراین برای جریان هنوز یک راه عبور از میان کنتاکت های مخصوص C,B وجود دارد. و کنتاکت اصلی A بدون ایجاد قوس الکتریکی باز میشود . بعد کنتاکت B با قوس خیلی کوچکی باز میشود. و جریان از کنتاکت میگذرد و در آخرین مرحله کنتاکت C باز میشود و بیشترین و شدیدترین قوس اتفاق میافتد . اما چون نوک های کنتاکت C از کربن ساخته شده است ، قادر است که حرارت تولید شده در اثر قوس را تحمل کند و زود سوخته نشود، چه اگر کنتاکت را از مس میساختند در مدت کمی از بین میرفت.

ترانسفورماتور :

دستگاهی الکتریکی است که ورودی و خروجی آن انرژی الکتریکی می باشد ، این دستگاه در نوع انرژی الکتریکی تغییر ایجاد نمی کند ، بلکه قادر است در اندازه کمیت های الکتریکی از قبیل جریان ولتاژ و فاز تغییر ایجاد کند .

پست های فشار قوی

تعریف پست :

محل تجهیزات برقی غیر مولد از قبیل ترانسفورماتور ها . کلید ها و غیره بمنظور تبدیل یا مبادله انرژی .

چون لازم است که از یک طرف در نقاط مختلف (تولید ، انتقال ، توزیع) ولتاژهای متفاوت داشته باشیم و از طرف دیگر شبکه ارتباطی بصورت داشته باشد بنابراین مراکز که این عملیات (قطع و وصل کردن و تبدیل سطح ولتاژ در نقاط مختلف را انجام بدهند . ضرورت پیدا می کند این مراکز به پست های فشار قوی مواجه می باشند که بستگی به سطح ولتاژ آنها . طراحی و شامل تجهیزات آنها از قبیل و سایل قطع و وصل ترانسفورماتورها . و سایل ارتباط دهنده و سیستم های حفاظتی پیچیده تر و با اهمیت تر می گردد .

انواع پست ها :

الف : پستهای بالابرنده ولتاژ (پست نیروگاهی) STEP- UPSVBSTATION

ب : پست های توزیع کاهنده ولتاژ : DISTRIBUTION SUBSTATION

ج- پست های کلید زنی SWITCHINY SVBSTATION

پست های بالابرنده و لتاژ :

چون ولتاژ تولیدی ژنراتورها بعلت محدودیت های که در ساخت آنها وجود دارد محدود می باشد (11KV,60KV و حداکثر 20KV) لازم است که برای انتقال قسمت

الکتریکی آنرا به ولتاژ های بالاتر برد و بدین جهت از پستهای بالا برنده ولتاژ استفاده

می گردد .

پست های توزیع کاهنده ولتاژ :

ولتاژ مورد نیاز مصرف کنندگان بنابر دلایل اقتصادی در چند مرحله کاهش می یابد و

بدین منظور از پست های توزیع ، کاهنده ولتاژ استفاده می گردد .

پست های کلیدزنی :

این پست ها در واقع هیچگونه تبدیل ولتاژی را انجام نمی دهند بلکه فقط وظیفه شان

ارتباط خطوط شبکه بایکدیگر است .

پست ها از نظر کلی و نوع تجهیزات به دو نوع تقسیم می شوند :

الف : پست های باز (بیرونی) OUT DOOR

ب : پست های بسته (داخلی) IN DOOR

انواع پستهای باز :

الف) پست های معمولی

(ب) پست های هوایی

پست های معمولی :

پست هایی هستند که هوای آزاد عایق بین فازها و قسمت های برقرار با زمین میباشند و بنابراین لازم است فواصل معینی بین قسمت های برقرار گردد . و علاوه بر آن برای ایمنی افرادی که در محوطه پست عبور و مرور می کنند بایستی فواصل مشخص و معینی تجهیزات و زمین در نظر گرفته شود ، در این پست ها تجهیزات مستقیما در معرض عوامل جوی از قبیل برف، باران ، یخ ، آلودگی و غیره قرار می گیرند .

پست های هوایی

پست های توزیع در ولتاژ KV۲۰ به پائین هستند که روی پایه های سیمانی یا چوبی نصب میگردند .

پستهای بسته : (GIS) GASINSULATED SWITCH GEAR

پستهای گازی در بعضی مناطق که به عللی از قبیل کمبودها و یا آلودگی بیش از حد (مناطق ساحلی) امکان احداث پست های معمولی نمی باشد از پست های گازی استفاده می شود . لازمه کوچک شدن پست های فشار قوی ، کوچک کردن فواصل شینها و دستگاههای فشار قوی است و چون هوا دارای استقامت الکتریکی معینی است و نمی توان فاصله شین ها را از مقادیری معین کوچکتر انتخاب کرد لذا برای عایق

کردن قطعات از یکدیگر و نزدیک کردن فواصل شینها به یکدیگر از عنصر دیگری غیر از هوا که دارای استقامت الکتریکی زیاد تری است استفاده می شود ، این عنصر امروز ، گاز SF6 (هگزار فلورید گوگرد) است که دارای استقامت الکتریکی در حدود سه برابر هواست و اولین مرتبه در کلید های گازی SF6 از ان استفاده گردید.

پست های فشار قوی کپسول از سال ۱۹۶۷ بتدریج در شهر های بزرگ و مناطق پر جمعیت بخصوص در اروپا و با اطمینان کامل مورد بهره برداری قرار گرفت .

این پست ها دارای مزایائی است از قبیل : اشغال فضای کمتر از حدود ۱۰ تا ۱۵٪

فضای موردنیاز برای سیستمهای بازی بی صدا بودن ، فاقد تشعشعات فرکانسی زیاد ، سرویس کمتری و از اتصال قطعات پیش ساخته بهم تشکیل می شوند .

گاز SF6 که به عنوان عایق در این پست ها بکار می رود عایقی بسیار خوبی است .

عوامل خارجی وجوی مثل گردو خاک و باد و طوفان و غیره در آن بی اثر است و چون

تمام قطعات زیر فشار در داخل کپسولها قرار دارند امکان هیچگونه تماس سهوی با

قطعات زیر و لذا ممکن نیست و بدین جهت خالی از خطرات برق زدگی و برق

گرفتگی است و احتیاج به هیچگونه حصار محدودیتی ندارد.

اجزا تشکیل دهنده پستها :

الف : سویچگیر SWITCHGCOR

ب : ترانسفورماتورهای قدرت

ج : ترانسفورماتورهای جریان وولتاژ

د - ترانسفورماتور تغذیه داخلی و یا زمین

ه- سیستم های جبران کننده از قبیل رآکتور یا خازن

و- برقگیر

ز- شبکه زمین

ح - رله های حفاظتی .

الف : سویچگیر :

به مجموعه ای از تجهیزات فشار قوی گفته می شود که عمل ارتباط فیدرهای مختلف را به باس بار (BUSBAR) (شین) و یا قسمتهای مختلف باس بار را به یکدیگر در یک سطح ولتاژ معین انجام میدهد .

شین یا BUSBAR :

محل تقسیم اصلی برق را باس بار یا شین می گویند .

فیدر : فیدریک هادی است که پست یا نیروگاه را به محلی که به آن قسمت باید توزیع شود وصل می نماید .

ترانسفورماتور :

۱- انرژی الکتریکی را از یک مدار الکتریکی به مدار دیگر بدون تغییر در فرکانس انتقال می دهد .

۲- این عمل بر اساس القاء الکترو مغناطیسی انجام می شود .

۳- معمولا انتقال انرژی با تغییر ولتاژ را انجام می پذیرد .

۴- ترانسفورماتور ها می توانند افزایش یا کاهش دهنده باشند ، ترانسفورماتورهای

افزاینده و ولتاژ را افزایش داده و ترانسفورماتورهای کاهش دهنده . ولتاژ را کاهش می دهند.

ترانسفورماتورهای قدرت :

ترانسفورماتورهای قدرت یکی از اجزا مهم پست های فشار قوی می باشند و نوع هر

پست را از روی نسبت تبدیل ترانسفورماتور مشخص می کنند . مثلا ترانسفورماتور

قدرت ۴۰۰KV/230KV ترانسفورماتورهای قدرت بسیار گران بوده و رقم بالایی را از

نظر هزینه در احداث یک پست فشار قوی بخود اختصاص می دهند .

لذا با توجه به اهمیت این ترانسفورماتورها دستگاههای حفاظتی و کنترل برای آنها

پیش بینی می شود تا ترانسفورمانور را در مقابل شرایط نا مساعد داخلی و خارجی

محافظت نماید . دستگاههای حفاظت کنترل ترانسفورماتور :

۱- وسایل کنترل حرارت :

حرارت مضرتترین عامل هر ترانسفورماتور می باشد ، حرارت زیاد عمر مواد عایقی ترانسفورماتور را پائین آورده و در نتیجه باعث پیری زود رس مواد عایقی شده و ممکن است خساراتی به ترانسفورماتور وارد سازد .

این وسایل عبارتند از :

دماسنج روغن که روی بدنه ترانسفورماتور نصب می شود ، دماسنج . سیم پیچ به روغن نما ، رطوبت گیر رادیاتور ها که روی بدنه ترانسفورماتور نصب می شوند و بوسیله پنکه ، پمپ روغن خنک می شوند . لذا با توجه به قدرت نامی

ترانسفورماتورها به روشهای مناسب خنک می شوند .

ONAN روغن بطور طبیعی به هوا بطور طبیعی

OFAN روغن تحت فشار هوا بطور طبیعی

OFAN روغن بطور تحت فشار هوا تحت فشار

رله بوخولتس : رله بسیار مهمی جهت حفاظت ترانسفورماتور در مقابل شرایط

نامساعد داخلی می باشد .

شرایط نامساعد :

۱- بروز قوس الکتریکی بین قسمت های حامل جریان مانند سیم پیچها و ترمینالهای

داخلی

۲- بروز قوس الکتریکی بین قسمت های حامل با بدنه یا هسته ترانسفورماتور

۳- کاهش سطح روغن در اثر چکه کردن روغن از بدنه و یا لوله های ترانسفورماتور

بروز اتصال کوتاه بین اجزاء داخل ترانسفورماتور

دیگر وسایلی که جهت حفاظت ترانسفورماتور می توان نام برد عبارتند از :

رله های محافظ : مخزن روغن ترانسفورماتور، رله محافظ تپ چنجر (چالزن) ، رله

دیفرانسیل - رله درجه حرارت روغن و رله حرارت سیم پیچها .

تپ چنجر :

دستگاه تنظیم کننده ولتاژ ترانسفورماتورها در زیر بار است . محدوده معمول تنظیم

ولتاژ معمولاً $10\% + (-)$ ولتاژ نامی ترانسفورماتور است .

ترانسفورماتورهای جریان و ولتاژ :

این ترانسفورماتورها بمنظور جداکردن مدار دستگاههای اندازه گیری و حفاظتی از

شبکه فشار قوی بکار برده می شوند و در نقاط مهم متصل می گردند این

ترانسفورماتورها بطور کلی به ترانسفورماتورهای ابزاری یا ادواتی موسوم می باشند .

جهت خرید فایل word به سایت www.kandoocn.com مراجعه کنید
یا با شماره های ۰۹۳۶۶۰۲۷۴۱۷ و ۰۹۳۶۶۴۰۶۸۵۷ و ۰۶۶۴۱۲۶۰-۵۱۱ تماس حاصل نمایید

Filename: Document1
Directory:
Template: C:\Documents and Settings\hadi tahaghoghi\Application
Data\Microsoft\Templates\Normal.dotm
Title:
Subject:
Author: soltan
Keywords:
Comments:
Creation Date: 3/28/2012 4:56:00 PM
Change Number: 1
Last Saved On:
Last Saved By: hadi tahaghoghi
Total Editing Time: 0 Minutes
Last Printed On: 3/28/2012 4:57:00 PM
As of Last Complete Printing
Number of Pages: 43
Number of Words: 5,762 (approx.)
Number of Characters: 32,849 (approx.)